PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number : 63-311985

(43) Date of publication of application: 20.12.1988

(51)Int.Cl. A63H 3/04

A63F 9/08

A63H 3/46

(21)Application number: 62-149394 (71)Applicant: BANDAI CO LTD (22)Date of filing: 16.06.1987 (72)Inventor: Katsushi Murakami

(54)FORM-CONVERTIBLE TOY ROBOT

(57)

INDUSTRIAL APLICABILITY: To provide a form-convertible toy robot having a structure in which a simply constructed doll can be converted into a robot-typed toy, and specifically in which a locking means is formed in the process of converting its form, and at the same time a lifting means for lifting the locking means includes an element such as a puzzle for joining splinter of woods.

ABSTRUCT: In a form-convertible toy robot having a structure in which a simply constructed doll can be converted into a robot-typed toy, a first locking means, a lifting means and a second locking means are constructed. The locking means is for locking a material which can be drawn at a drawing position. The lifting means is for lifting the locking means. The second locking means connects to the locking material including a key portion combined a plurality of materials for a part of the lifting means. The locking means is formed in the process of converting its form and at the same time a lifting means for lifting the locking means includes an element such as a puzzle for joining splinter of woods. When having a toy convert its form, the toy has a puzzle-like element for solving a clue of joining splinter of woods, thereby the process of converting its form can be enjoyed.

⑲ 日本 国 特 許 庁 (J P)

⑪特許出願公開

⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭63-311985

@Int Cl.4

識別記号

庁内整理番号

码公開 昭和63年(1988)12月20日

A 63 H A 63 F

A-6822-2C Z-6533-2C 6822-2C

審査請求 未請求 発明の数 1 (全6頁)

③発明の名称

包出

形態変化玩具

②特 顋 昭62-149394

郊出 願 昭62(1987)6月16日

②発 村上 願 人 株式会社 バンダイ

克 司

東京都台東区駒形2丁目5番4号 株式会社バンダイ内

東京都台東区駒形2丁目5番4号

②代 理 人 弁理士 高田 修治

1. 発明の名称

形雕被化玩具

2. 特許請求の範囲

玩具本体にたいして引込み自在に形成した部材 を臭えた形態変化玩具において、上記部材の引込 み位置でこれを保止する第1の保止手段と、関係 止手段を解除するための原象手段を形成し、同常 原手段の一架には複数の部材の組合せによる雑部 を含む係止部材を連絡した第2の領止手段を構成 してなることを特徴とする形態変化銃具。

3. 発明の詳細な説明

「弗奥上の利用分野」

本森側は備えばコケシ形の元具をロボット形に 変化できる様な形態変化玩具に握し、とくに上記 形態変化の過程の中に領止手段を形成するととも に、その保止手段を解除するための解除手段の一 郎に組木パズル的な要素を付加した構造を提供す るものである.

「従来の技術」

従来の影響変化玩具としては、例えば自動車玩 美の审台にたいして左右のフェンダ、リアフェン ダ、車体、ボンネット等を倒方に移動自在もしく は西瀬白在に構成し、各部材が展現位置において、 ロボット玩真の鏡路、脚部臍部等の部材に対応さ せる様にして虫動車玩具の形からロボット玩具の 形に形態変化できる様にした構造がある。

「発明が解決しようとする問題点」

しかしながら上記斐来型の構造によると、自動 車球員からロボット玩具に形態変化する過程の中 で影響を保持するための係止手段を共えておらず、 各部を動かすためにある程度の手類は定められて いるが、一直の影響変化には何等パズル的要素を 異えておらず、容易に形態変化することができ、 変化の過程を楽しむことが少ない等の欠点を有し TWE.

「問題点を解決するための手段」

本発明は上記役来型の欠点を除去するものであ って、玩具本体にたいして引込み自在に形成した 部材を異えた形態変化玩具において、上記部材の

引込み位置でこれを係止する第1の係止手及と、 隣保止手段を解除するための解除手段を形成し、 内解除手段の一側には複数の部材の和合せによる 雑部を含む係止部材を適粘した第2の係止手段を 構成してなるものである。

「作用」

上記の構成において、例えば、玩具本体を顧認として、納那部および脚部を引込み合在に形成し、 政部と関節を引込めた状態でははカケシ形の玩具の 変化でき、また関節にたいして始節と、脚部を引送 はした状態でははいいして始節と、脚部を引送 に構成することができる。この場合、第10億止 手数によって、引込めた状態の顕節を気止して の解除手段を、脚部に形成した複数の部材の組合 せばるを ないまする。

これによって、上記コケシ形の形態を解放する には、まづ脚部の複数の部材の組合せによる網部 を開放する必要があり、さらにこの第2の係止手 級を解散することによって、上記第1の係止手級

上配係止部対32と関係なく、これを所定の引下けの位置で、関部1内に形成された関示省略の係止部に引持って係止される係止突起42が突殺されている。43は上記道係郡村41内に贈動自在に襲殺された操作部材であって、関連作郡材43の上頃には上記係止部村32と対向して、これを操作するための操作に44が参数されている。

5 は上記操作部材43の下部にハの字状に連係された連絡部材、51は耐勢用のスプリングで、同連結部材5 の機部には夫々左右の脚部材6、7が強合なれている。これら脚部がは互い、この係合交起61、71が形成され、この係合交起61、71の係合を状態では上記操作部材43と連絡を対5 の連結場45が引下け操作でない様においる。対6 6、7 1の外された大に移動では上記操作部材43の連結場45が下方に移動でないに上記操作部材43の連結場45が下方に移動でないに上記操作部材43の連結場45が下方に移動でないに上記操作部材43の連結場45が下方に移動でないに提供されている。また上記操作部材の組合せによる提供を対した機成されている。また上記機能を含むた足の機成され、周史起81、71の係止部材として機成され、周史起81、71の係止部材として機成され、周史起81、71の係止部材として機成され、周史起81、71の係止部材として機成され、周史起81、71の係止部材と1、

の解除手段を操作することが可能になる様に構成 することができる。

「実施例」

以下箇に示す一支施制について本発明を説明すると、1はロボット交換の側部であって、この課部1にたいして上部の外積体21が分割され、左右に移動自在に形成されるとともに、四外積体21には映脈2が取付けられ、かつ両腕部2は未々仲線自在に形成され、また機能の手首部22が腐血自在に形成されている。この臓部2は維めためと、手首部22を照曲した状態で、手首部22機を胴部1内に引込みできる様に構成されている。

3 は上記館師2 を厨師1 側に係止するための第 1 の係止手段であって、31は上記院師2 に形成された係止爪師材、32は開郎1 内に形成された保止部材、33は開部1 に遺係された附券用のスプリングである。

4 は上記第1の領止手段3の解除手段であって、 41は上記領止部対32内を上下開動直在に該設され た連係部材であって、この連係部材41の上端には

71の係合状態において、上記解除手段4にたいする第2の領止手段として構成されている。

すなわち、上記師部材 6 には互いに係合部を具え、前後に移動向在な下前部材 62、下模部材 63、これに係合し、その開放位置において上下に移動 会在な概部材 64、およびこれに係合してその開放 位置において前後に移動向在な前部材 65、被部材 66等によって形成され、さらに関部材 65、66間に 上記係合実起 71にたいする複合語部 67、68が形成

また上記師部材 7 には前帳に移動画在な下前部 材 72、これに係合し、その解放位置において上下 に移動点在な下側部材 73、および上側部材 74、こ れに係合し、その関放位置において側部に移動点 在な中側部材 75、これに係合し、その関放位置に おいて上下に移動画在な下部材 76等によって形成 され、さらに関節材 76には上記係合変起 61にたい する製合師部 77が形成されている。

また下前部材 62の一側には上記網部 1 内に収納 した状態で、その下路線に傾合させるための係止

特開昭63-311985(3)

爪8が突殺されている。

以上の様な構成により、上記脚部材 6、7が開放した位置において、上記解除手段4が操作可能状態にあり、第1の領止手段の3の開放によって上記腕部2が広げた形になってなっており、また上記脚部材 6、7の上端60、78が夫々顧部1の下様に残合することによって、この玩具は前2因の様にロボット玩具が査立した形態となっている。

8 が別が1 の下結果に引掛り係止される。これによって上記玩具は第4回の様にコケシ形に形態を 化させることができる。

また上記第4間のコケシ形の玩具から第2回の ロボット形に形態変化させるには、上配と逆の手 順にしたがって、上記係止爪8を震部1の下蟾蜍 から外すと、脚部材も、7を引出すことができる が、上記解除手段4の連係部材41の係止疾起42が 原部1内の係止部材に引掛り、問連係部材41は所 定の位置で止められる。つぎに上記摩部材 6、7 の各部材を上記と逆の手順に従って、夫々開放位 確に展開することにより、保合支配61、71の保止 を解さ、肉鰤部材 6、7の腱瘤を広げることがで き、この課意材8、7の移動に伴って上記機作部 は43の下端の連結幅45を押し下げることが可能に なり、同操作部材43の押し下げとともにその上部 の操作片44により係止部材32を解除することがで き、上記第1の保止手段3の解除に伴って上記賞 節2を倒方に展発することができ、これによって 第2回のロボット玩典に形置変化させることがで

ð å .

「発明の効果」

以上の様に、併えは、コケシ形の表異をロボット形に変化できる様な形態度でにおいて、引込み自在な部材の引込み位置でこれを係止する第1の保止手段と、周標除手段の一個には複数のが終めの組合性による機能を含む保止があることを連続は上手を使用した。これが変更を開発するための解除手段の中に保止手段を解除するととを形成するととを明まながある。これによって、一連の形態変化を力を表現に、かず組木元具の複変化の通程を楽しむことができ、形態変化の通程を楽しむことができる。

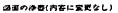
4、医隣の簡単な説明

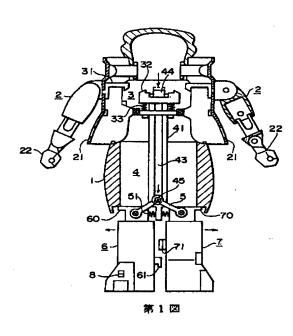
第1 因は本発明の一変施例を示す形態更化 玩具 のロボット形にした状態の要部切欠正面関、第2 因は第1 関の正面関、第3 関は同じくコケシ形に した状態の要都切欠正面面、第4回は第3間の正面面、第5回は脚部の斜視機、第6回は第5回の展開状態の斜視機、第6回の表質の斜視 個、第8回は第5回の展開状態の側面側、第9回 は他の脚部の斜視器、第10は第9回の展開状態の 斜視器、第11位は第10回の裏側の斜視器、第12節 は第9回の脚部の製部新面側である。

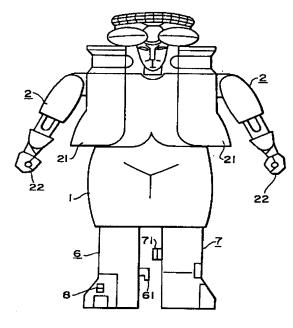
周囲中、1 は胴部、2 は頭部、3 は第1 の係止手段、4 は解除手段、5 は連結部材、6、7 は脚部材、8 は領止爪である。

特許出版人 株式会社パンダイ

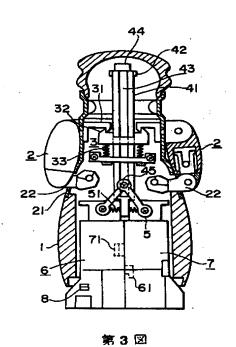
特開昭63-311985(4)

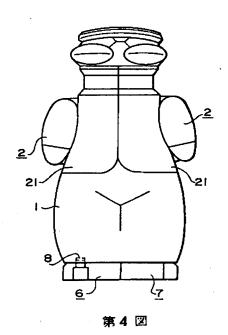






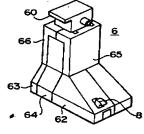
第2図



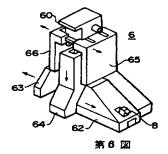


-612-

特開昭63-311985 (5)

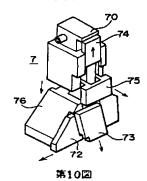


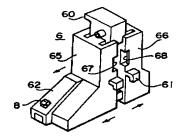
第5 図



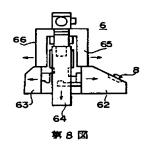
7 **72**

第9国

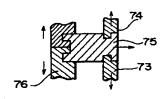




第7図



第11図



第12図

特開昭63-311985 (6)

手 統 補 正 香(方 式)

昭和62年9月9日

特許疗長官 小川 邦 夫 政

1. 事件の表示



昭和62年特許順於149394号

- 2. 売明の名称 形態変化玩具
- 3. 補正をする者

事件との関係 特許出順人

東京都台東区駒形2丁目5番4号

株式会社パンダイ

代波者 山 科 海

4. 代 州 人

〒111(年)862-4977(代) 東京都台東区議論3丁目1番4号 パンダイ議論ピル2階

(8136) 井理士 高 III # 桁

5. 制证命令的目付

昭和62年8月25日(党送日)

6. 補正の対象

- (1) 明報告中[領面の簡単な説明]の機
- (2) 創 満



7. 補正の内容

- (1) 明細告第10頁第5行目にある「…、第10は…」を 「…、第10頃は…」と補正する。
- (2) 関連は別級の通り作进しました。内容に変更ありません。